

社会実装の現状と予定

研究推進機構 総合研究院 サステナブル技術社会実装研究部門

▶ 研究概要

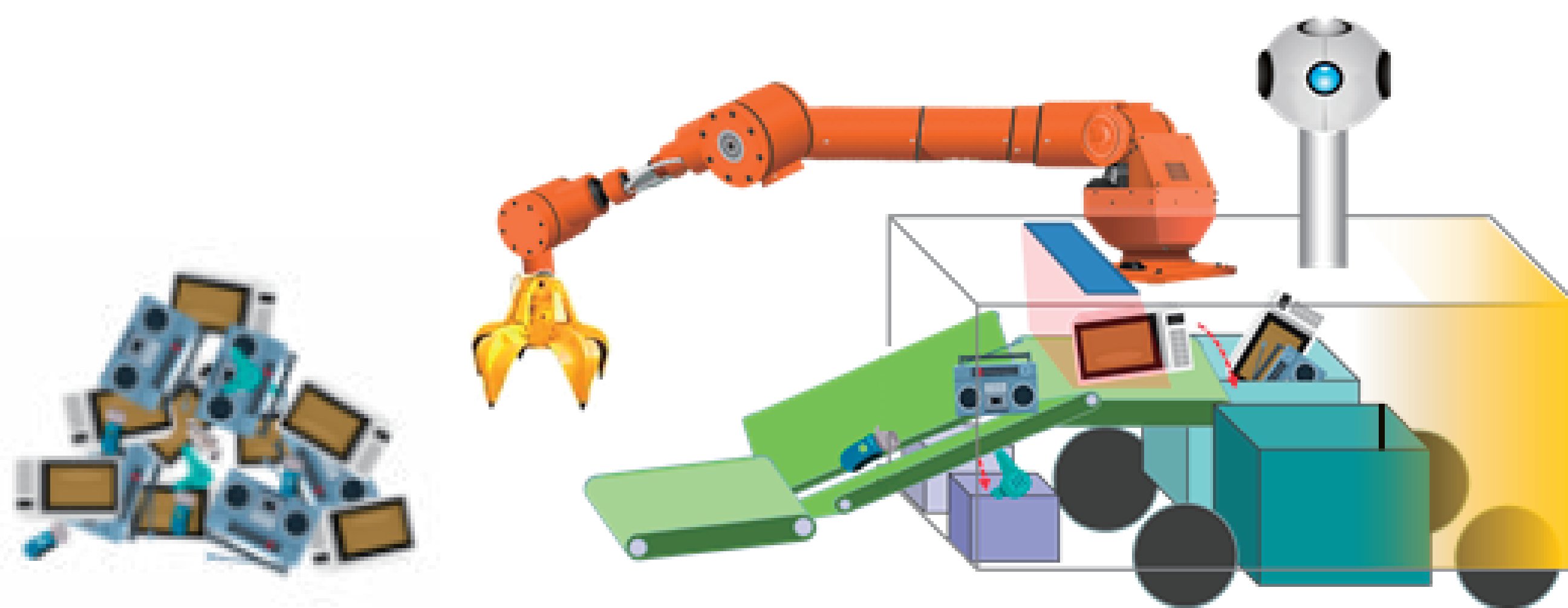
目的： 持続社会を実現するための具体的なソリューションを、物を作ることで提供
試作，実証検証，耐久試験，製品化・上市を行い，新規市場を切り開き
1新製品の上市／年，1ベンチャー創業／年，特許出願3件／年 が目標

体制： 以下の表のように，多様な専門分野の構成員が，知見を結集して成果物を創出していく。

アプリケーション	医療福祉	生活支援	農業	土木・生産・工業	資源・エネルギー
技術	<ul style="list-style-type: none"> リハビリ機器 診断機器 病理検査機器 福祉車両 動作補助 	<ul style="list-style-type: none"> 動作補助 見守り 自動運転 スポーツ 	<ul style="list-style-type: none"> 動作補助 自動栽培・収穫 遺伝子組換え 	<ul style="list-style-type: none"> 動作補助 デジタルファブリケーション 実験自動化 リサイクル 	<ul style="list-style-type: none"> バイナリー発電
移動体・車両	和田，来栖	林，和田	小林，飯田，荒井	荒井	
機構・デバイス	小林，橋本，竹村，飯田，和田，来栖，松元，葛西	小林，橋本，竹村，松本，飯田，和田，永野，保原，来栖，松元	小林，竹村，飯田，荒井，保原	小林，橋本，荒井	小林
画像/信号処理・計測	小林，橋本，竹村，飯田，荒井，保原，早川，葛西	橋本，竹村，林，松本，荒井，保原，宮下，田畑	竹村，飯田，荒井，保原	竹村，飯田，荒井，保原	荒井
解析・制御	小林，竹村，牛島，飯田，和田	小林，橋本，竹村，林，松本，和田，永野	飯田，荒井	橋本，吉田，牛島，飯田，荒井	牛島，荒井
ロボティクス・ヒューマノイド	吉田，飯田，荒井	橋本，吉田	飯田，荒井	吉田，荒井，黄	

▶ 研究開発成果

◆NEDO PJ 高度循環型システム構築に向けた
廃電気・電子機器処理プロセス基盤技術開発



(a) 小型家電ヤード自律選別システム

◆上市 マッスルスーツ 11月



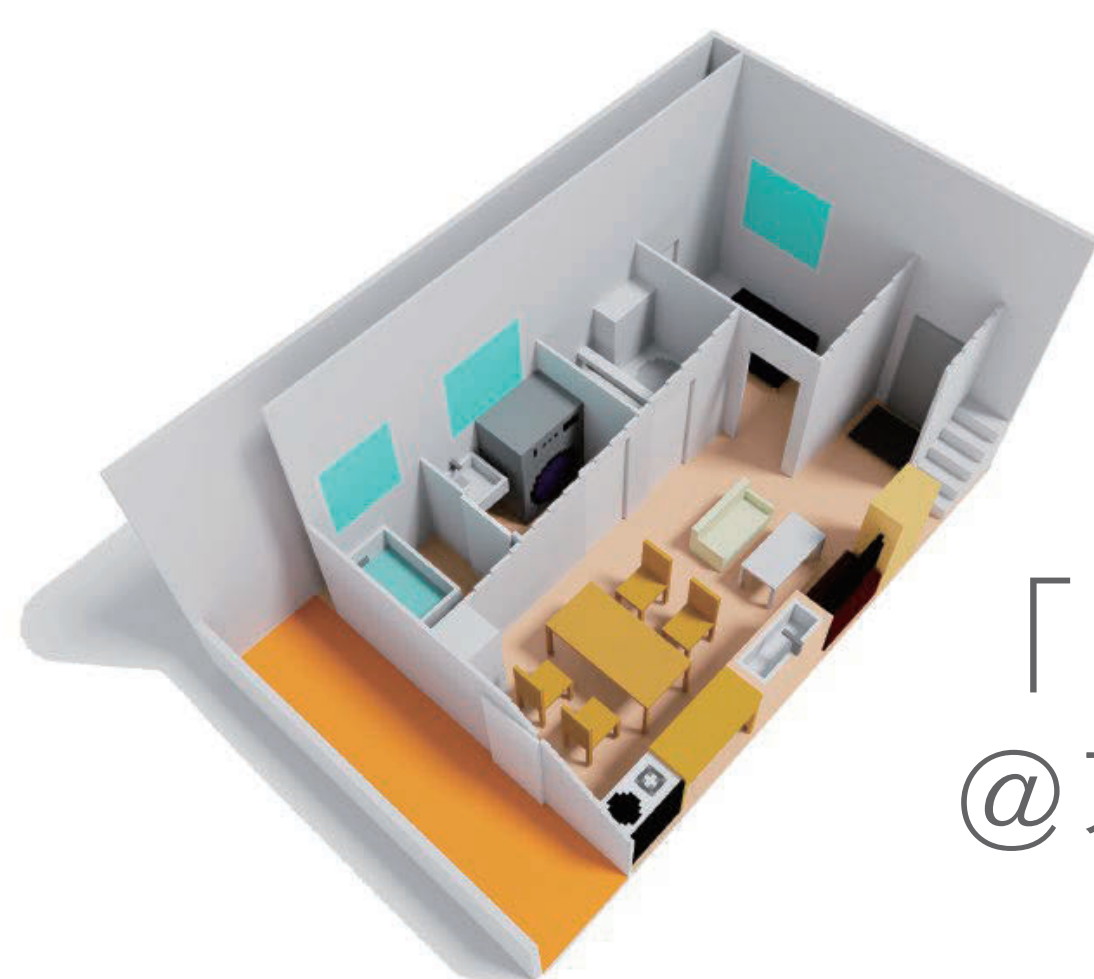
Soft-Power EASY-LIFT ハーネス プラス

◆特許出願 1件，1件準備中

▶ 今後の展開

◆大学発スタートアップ 新規3社 準備中。

◆「リビングラボ」の活用。動作解析と研究開発品の評価。シナジー効果の創出



「リビングラボ」
@葛飾校舎研究棟2階

【連絡先】 研究部門長（工学部機械工学科）
氏名 小林 宏
hiroshi@kobalab.com